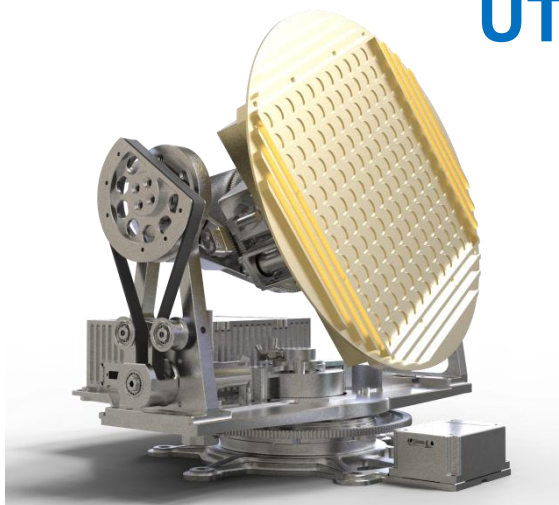


## UT300

- 自动采集并输出载体的位置信息和姿态信息
- 存储10颗以上星位信息
- 具有自动跟踪和手动跟踪两种方式
- 天线具有自检功能
- 具有掉电记忆和保护功能
- 具有自检和警告功能



| 产品型号    | UT300                                       |
|---------|---|
| 稳定类型    | 两轴稳定跟踪                                      |
| 天线类型    | 平板波导喇叭阵列                                    |
| 外形尺寸    | Φ450mm×400mm                                |
| 重量      | 11kg  |
| 工作频率    | RX : 12.25 ~ 12.75GHz TX : 14.00 ~ 14.50GHz |
| 增益      | RX : 29.5dBi@12.5GHz TX : 30.5dBi@14.25GHz  |
| 极化方式    | 线极化   |
| 天线方位转动  | 360°连续旋转                                    |
| 天线俯仰转动  | 0° ~ 90°                                    |
| 载体运动范围  | 横摇 : -30° ~ 30°,周期 8s                       |
|         | 纵摇 : -30° ~ 30°,周期 8s                       |
|         | 航偏 : 40°/s                                  |
| 跟踪方式    | 惯导测量、信号跟踪                                   |
| 跟踪精度    | 0.2°RMS                                     |
| 初始锁定时间  | ≤10s  |
| 遮挡再捕获时间 | ≤1s   |
| 电源输入    | DC18 ~ 32V , 标准功耗55W ( 不含BUC )              |
| 工作温度    | -55°C ~ 70°C                                |

|         |  |
|---------|--|
| 产品型号a   | UT300  |
| 稳定类型    | 两轴稳定跟踪   |
| 天线类型    | 平板波导喇叭阵列                                       |
| 外形尺寸    | Φ450mm×400mm                                   |
| 重量      | 11kg   |
| 工作频率    | RX : 12.25 ~ 12.75GHz TX : 14.0 ~ 14.5GHz      |
| 增益      | RX≥29.5dBi ( 12.5GHz ) TX≥30.5dBi ( 14.25GHz ) |
| 极化方式    | 线极化  |
| 交叉极化隔离度 | > 30dB   |
| 天线方位转动  | 360°连续旋转                                       |
| 天线俯仰转动  | 0° ~ 90°                                       |
| 载体运动范围  | 横摇 : -30° ~ 30°,周期 8s                          |
|         | 纵摇 : -30° ~ 30°,周期 8s                          |
|         | 航偏 : 40°/s                                     |
| 跟踪方式    | 惯导测量、信标跟踪                                      |
| 跟踪精度    | 0.2°RMS  |
| 初始锁定时间  | ≤10s   |
| 遮挡再捕获时间 | ≤1s  |
| 电源输入    | DC18 ~ 32V , 标准功耗55W                           |
| 工作温度    | -55°C ~ 70°C                                   |